Procesorový modul SAM9260

# Manuál pro .NET Micro Framework v4.3



verze00.12

Copyright (C) Elvoris s.r.o.

# Obsah

| 1 | Úvo                              | d   | 3  |  |  |  |  |  |
|---|----------------------------------|---|----|--|--|--|--|--|
| 2 | Začí                             | Začínáme  |    |  |  |  |  |  |
|   | 2.1                              | Vybavení modulu                                 | 4  |  |  |  |  |  |
|   | 2.2                              | Zapojení sériového portu DBGU                   | 5  |  |  |  |  |  |
|   |                                  | 2.2.1 Terminálový program                       | 6  |  |  |  |  |  |
|   |                                  | 2.2.2 Test                                      | 7  |  |  |  |  |  |
|   | 2.3                              | Zapojení rozhraní USB device                    | 7  |  |  |  |  |  |
|   |                                  | 2.3.1 Test                                      | 8  |  |  |  |  |  |
| 3 | Insta                            | alace nástrojů                                  | 9  |  |  |  |  |  |
|   | 3.1                              | Visual Studio Express 2012                      | 9  |  |  |  |  |  |
|   | 3.2                              | NET Micro Framework SDK                         | 9  |  |  |  |  |  |
|   | 3.3                              | Definice pinů a portů modulu SAM9260 (assembly) | 9  |  |  |  |  |  |
|   | 3.4                              | Atmel SAM-BA                                    | 10 |  |  |  |  |  |
| 4 | Nah                              | Nahrávání firmware 11                           |    |  |  |  |  |  |
|   | 4.1                              | Bootovací sekvence                              | 11 |  |  |  |  |  |
|   | 4.2                              | Ovladač USB pro SAM-BA                          | 11 |  |  |  |  |  |
|   | 4.3                              | Nahrání bootstrapu a zavaděče TinyBooter        | 12 |  |  |  |  |  |
|   | 4.4                              | Ovladač WinUSB pro NETMF                        | 13 |  |  |  |  |  |
|   | 4.5                              | Nahrání běhového prostředí NETMF (TinyCLR)      | 15 |  |  |  |  |  |
| 5 | První projekt ve Visual Studiu 1 |   |    |  |  |  |  |  |
| - | 5.1                              | Než začneme                                     | 17 |  |  |  |  |  |
|   | 5.2                              | Můj první projekt                               | 17 |  |  |  |  |  |
|   | 5.3                              | Tak už blikáme                                  | 19 |  |  |  |  |  |
|   | 5.4                              | Assembly uCSimply.NETMF.Hardware.Sam9260        | 21 |  |  |  |  |  |

# 1 Úvod

Držíte v ruce modul SAM9260 a nejspíše i naši základní desku Baseboard. Doufáme, že vám oba výrobky budou sloužit dobře a že si s nimi užijete tolik legrace a zábavy, jako jsme si užili i my, když jsme je pro vás připravovali.

V dalším textu si ukážeme jak na modulu SAM9260 zprovoznit prostředí Microsoft .NET Micro Framework, abychom mohli využívat všechny výhody programování v jazyce C# a ve vývojovém prostředí Visual Studia i na embedded zařízení - modulu SAM9260.

## 2 Začínáme

Začátky bývají těžké. Ne však s námi! Postupně, krok za krokem, si zprovozníme na modulu SAM9260 prostředí Microsoft .NET Micro Framework. Začneme tím, že si modul SAM9260 krátce představíme. Pak jej připojíme k napájení, zapojíme jeho sériový port a USB device port.

### 2.1 Vybavení modulu

Nemá smysl znovu opisovat údaje dostupné v technické dokumentaci modulu SAM9260. Uvedeme jen ty údaje, které se vztahují k prostředí MS .NET Micro Framework (dále jen NETMF).

Vlastnosti modulu SAM9260:

- operační paměť SDRAM o velikosti 32MB; zde běží běhové prostředí NETMF a aplikace v C#
- nonvolatilní paměť DataFlash; velikost 4MB; úložiště pro bootstrap a pro zavaděč běhového prostředí NEMF TinyBooter
- nonvolatilní NandFlash paměť; velikost 256MB; prostor pro firmware NETMF, aplikace v C# a souborový systém FAT (flash disk)
- až 75 GPIO pinů (dle konfigurace)
- 1x sériový port pro ladění DBGU
- 3x sériový port USART (včetně signálů *RTS* a *CTS*)
- 1x sběrnice I2C (TWI)
- 2x sběrnice SPI
- 1x rozhraní USB device; nahrávání firmware a aplikací a ladění aplikací z prostředí VS 2012



Obrázek 2.1.1: Modul SAM9260 - popis pinů

#### 2 Začínáme

Kvůli modularitě a velikosti nebyl modul SAM9260 vybaven konektory a potřebnými přizpůsobovacími obvody pro styk s okolím. K tomuto účelu slouží základní deska uCSimply Baseboard, do které se modul SAM9260 zasouvá, nebo zákaznická deska vyrobená na míru. Pro spojení vývodů modulu SAM9260 se základní deskou Baseboard se využívají drátové propojky (koupené nebo ručně dělané).

### 2.2 Zapojení sériového portu DBGU

První periférií modulu SAM9260, kterou si zapojíme, je sériový port DBGU používaný pro účely ladění a odchytávání hlášek zavaděče běhového prostředí NETMF. Přes toto rozhraní je možné také nahrávat jednotlivé části firmware NETMF, ale kvůli rychlosti je lepší použít rozhraní USB. To zapojíme vzápětí.

Zapojení sériového portu DBGU v případě použití základní desky Baseboard je na obrázku 2.2.2. Modul je zasunutý do pájecího pole základní desky a samotné propojení modulu a jednotlivých komponent základní desky je realizováno drátovými propojkami různých barev. Vývody modulu SAM9260 a základní desky Baseboard jsou označeny jako *Modul::Pinhead::PinNo*, např. SAM9260::J2::11, u základní desky je to pak např. Baseboard::J2::3.



Obrázek 2.2.1: Připojení přes sériový port



Obrázek 2.2.2: Modul SAM9260 - zapojení portu DBGU

Nejprve něco málo k signálům portu DBGU. Signály DRXD (signál Rx podle RS232) a DTXD (signál Tx podle RS232) portu DBGU jsou na modulu SAM9260 přístupné na pinheadu J2 (DRXD - pin 12, DTXD - pin 11). Signály jsou popsány z pohledu modulu, který se chová jako koncové zařízení (DTE), např. jako modem. Pro připojení k počítači, který vystupuje jako řídící zařízení (DCE), proto postačí libovolný sériový kabel pro připojení modemu, tj. s dutinkami na straně počítače a kolíky na straně modulu SAM9260, resp. základní desky Baseboard. Tzv. null-modem kabel (překřížené vodiče Tx a Rx) nelze použít.

Postup zapojení:

- 1. SAM9260::J3::1 —> Baseboard::+5V a SAM9260::J3::2 —> Baseboard::+GND [Přivedeme napájecí napětí ze základní desky]
- 2. SAM9260::J2::12 -> Baseboard::J2::3 a SAM9260::J2::11 -> Baseboard::J2::1 [Signály DRXD a DTXD v úrovni TTL jsme přivedli z modulu na vstup převodníku úrovní TTL/RS232 MAX3232]
- 3. Baseboard::J4::3 -> Baseboard::J2::3 a Baseboard::J4::1 -> Baseboard::J2::1 [Signály DRXD a DTXD v úrovni RS232 jsme z výstupu převodníku MAX3232 přivedli na vývody konektoru P1(CAN9F)]

Pro možnost opticky indikovat probíhající komunikaci je vhodné pomocí jumperů připojit k signálům *DRXD* a *DTXD* LED diody. V případě naší základní desky je to úkol veskrze snadný - pomocí dvou jumperů propojíme druhou a čtvrtou dvojici pinů na pinheadu J30 na základní desce počítáno zleva od USB device konektoru J19 (viz obrázek 2.2.2).

### 2.2.1 Terminálový program

Pro komunikaci s modulem SAM9260 přes sériový port budeme na straně našeho počítače potřebovat nějaký terminálový program, tzv. emulátor terminálu. Můžeme použít oblíbený  $Putty^1$  nebo klasický Hyperterminál známý z prostředí Windows XP (ve Windows 7 už není dostupný).

| Z PuTTY Configuration   |   |                        |  |  |
|---|---|------------------------|--|--|
| Category:   |   |                        |  |  |
|   | Basic options for your PuTTY session  |                        |  |  |
| Logging   | Specify the destination you want to connect to  |                        |  |  |
| Keyboard  | Serial li <u>n</u> e  | Speed                  |  |  |
| Bell  | COM1  | 115200                 |  |  |
|   | Connection type:<br>◯ <u>R</u> aw ◯ <u>I</u> elnet ◯ Rlogin ◯ <u>S</u> SH   | Serial                 |  |  |
| <ul> <li>Behaviour</li> <li>Translation</li> <li>Selection</li> <li>Colours</li> <li>Hyperlinks</li> <li>Onnection</li> <li>Data</li> <li>Proxy</li> <li>Telnet</li> <li>Rlogin</li> <li>SSH</li> </ul> | Load, save or delete a stored session<br>Saved Sessions<br>SAM9260 [serial]<br>SAM9260 [serial]<br>SAM9260 [telnet] | Load<br>Sa⊻e<br>Delete |  |  |
| - Senai   | Sessions from registry Sessions from file   |                        |  |  |
|   | Close <u>window on exit</u><br>Always Never Only on cle   | ean exit               |  |  |
| About   | <u>O</u> pen  | <u>C</u> ancel         |  |  |

Obrázek 2.2.3: Putty - nastavení spojení přes sériový port

Doporučujeme program Putty, protože je velmi univerzální a umí celou řadu komunikačních protokolů, např. i telnet. Navíc nevyžaduje instalaci, stačí jej zkopírovat do vybraného adresáře a pak rovnou spustit. Níže uvádíme parametry spojení přes sériový port:

- Rychlost: 115200 Bd
- Rámec: 1 start bit, 8 datových bitů a 1 stop bit
- Parita: žádná

 $<sup>^{1}</sup>http://the.earth.li/~sgtatham/putty/latest/x86/putty.exe$ 

• Řízení toku: žádné

Uvedené parametry a číslo sériového portu na straně počítače nastavíme v Putty v kategorii *Connection*, podkategorie *Serial* (viz strom kategorií *Category* vlevo v okně *Putty*). Pak se přepneme do kategorie *Session*, kde nastavíme jméno předvolby v poli *Saved Sessions*, typ spojení na *Serial* a předvolbu uložíme tlačítkem *Save* (viz obrázek 2.2.3). Samotné spojení s modulem SAM9260 otevřeme tlačítkem *Open*.

#### 2.2.2 Test

DBGU port máme zapojen, Putty běží na našem počítači. V Putty stiskem tlačítka Open otevřeme spojení s modulem SAM9260, připojíme základní desku přes konektor J5 na zdroj napětí 12V / 2A (min. 1A) a zapneme vypínač SW1 na základní desce. Rozsvítí se LED diody indikující přítomnost napájecího napětí 3.3V a 5V na základní desce a v okně Putty bychom měli vidět hlášení zavaděče:

#### RomBOOT >Start AT91Bootstrap... Starting .NETMF TinyBooter...

Pokud tomu tak není, bude chyba nejspíš v zapojení modulu nebo v propojení počítače a modulu (špatný kabel apod.), případně v nastavení parametrů spojení. Opticky můžeme zkontrolovat spojení pomocí LED diod u konektoru P1 (CAN9F). Druhá (modul přijímá) a čtvrtá (modul vysílá) LED dioda zleva od USB device konektoru J19 (viz obrázek 2.2.2) by měly při komunikaci poblikávat.

### 2.3 Zapojení rozhraní USB device

Zapojení rozhraní USB device je v případě použití základní desky Baseboard ještě jednodušší než zapojení sériového portu. Stačí z modulu vyvést datové vodiče rozhraní USB (D+ a D-) a na pin PC5 přivést přes odporový dělič (součást základní desky) přivést +5V z USB device konektoru na základní desce kvůli detekci připojení modulu SAM9260 k počítači.

Ukázkové zapojení "jak na to" v případě použití základní desky Baseboard je vidět na obrázku 2.3.1. Modul je zasunutý do pájecího pole základní desky a samotné propojení modulu a jednotlivých komponent základní desky je stejně jako u sériové portu realizováno drátovými propojkami různých barev. Vývody modulu SAM9260 a základní desky Baseboard jsou označeny jako *Modul::Pinhead::PinNo*, např. SAM9260::J2::11, u základní desky je to pak např. Baseboard::J2::3.

Postup zapojení:

- 1. SAM9260::J3::1 —> Baseboard::+5V a SAM9260::J3::2 —> Baseboard::+GND [Přivedeme napájecí napětí ze základní desky]
- 2. SAM9260::J2::32 -> Baseboard::J45::2 a SAM9260::J2::31 -> Baseboard::J45::3 [Signály DDM a DDP přivedeme z modulu na vývody D- a D+ konektoru J19 (USB device)]
- 3. SAM9260::J2::26 -> Baseboard::J45::1 [Připojíme pin PC5 modulu na napětí +5V na konektoru USB device - detekce připojení k počítači]
- 4. Pomocí tří jumperů propojíme dvojice pinů 1-2, 3-4 a 5-6 pinheadu Baseboard::J46 [Připojíme odporový dělič mezi pin PC5 a +5V na konektoru USB device]

Poznámka: Sériové odpory požadované USB specifikací pro datové signály jsou už součástí modulu SAM9260, takže se o ně nemusíme starat. Pin PC5 spolu s děličem je připojen na +5V přítomných na USB device konektoru (napětí dodávané USB hostem - počítačem) a slouží modulu SAM9260 pro detekci připojení k USB hostu (např. náš počítač). Jakmile USB host povolí napájení nového USB zařízené, tak toto USB zařízení musí následně svoji přítomnost na USB sběrnici potvrdit připojením datové linky D+ přes pull-up odpor na +5V. Mikrokontrolér AT91SAM9260,

#### 2 Začínáme



Obrázek 2.3.1: Modul SAM9260 - zapojení rozhraní USB device

kterým je modul osazen, toto zajišťuje automaticky, pouze vyžaduje externí dělič připojený na definovaný pin, kde podle logické úrovně pozná, že jeho rozhraní USB device bylo připojeno k USB hostu. V připraveném firmware byl pro tyto účely vybrán právě pin PC5.

#### 2.3.1 Test

Modul SAM9260, resp. USB device konektor J19 na základní desce připojíme pomocí USB kabelu A-B k počítači s MS Windows. Po zapnutí napájecího napětí se musí v systému Windows objevit hlášení o novém USB zařízení a systém by měl začít hledat ovladač. Pokud ne, ověříme znovu zapojení rozhraní USB device, hlavně propojení pinů na pinheadu Baseboard::J46 a připojení pinu PC5 modulu SAM9260.

Samotnou komunikaci necháme na později až si nainstalujeme potřebné nástroje pro vývoj a nahrávání firmware.

## 3 Instalace nástrojů

V této části manuálu si pro modul SAM9260 nainstalujeme všechny potřebné vývojové nástroje a také nástroje pro nahrávání / aktualizaci firmware s prostředím Microsoft .NET Micro Framework (dále jen NETMF).

### 3.1 Visual Studio Express 2012

Protože běhové prostředí NETMF je pro modul SAM9260 dostupné v nejnovější verzi 4.3 je nutné použít Visual Studio verze 2012. Starší verze 2010 není s touto verzí NETMF kompatibilní. VS 2012 lze nainstalovat pouze na počítače s OS Windows 7 SP1 a vyšší!

Postup instalace:

- 1. Stáhneme instalátor Visual Studio Express 2012 for Windows Desktop ze stránek  $Microsoftu^1$ .
- 2. Spustíme instalátor wdexpress\_full.exe.
- 3. Vše odklikáme a dokončíme instalaci.
- 4. Restartujeme počítač.

Poznámka: Po 30ti dnech je vyžadována registrace pro získání bezplatného produktového klíče.

### 3.2 .NET Micro Framework SDK

Samotný .NET Micro Framework ve verzi 4.3. Vyžaduje Visual Studio 2012! Postup instalace:

- 1. Stáhneme zip archiv SDK 4.3 RTM ze  $stránek NETMF^2$ .
- 2. Rozbalíme archiv SDK.zip a spustit instalátor SDK MicroFrameworkSDK.MSI.
- 3. Vše odklikáme (Next, Next ... Finish) až do konce instalace.

### 3.3 Definice pinů a portů modulu SAM9260 (assembly)

Přidá k NETMF SDK kitu definici pinů a dostupných portů pro modul SAM9260. Programátor tak nemusí přemýšlet, které piny a komunikační porty mikrokontroléru AT91SAM9260, kterým je modul SAM9260 osazen, jsou dostupné na vývodech modulu.

Postup instalace:

- 1. Stáhneme soubor *Definice pinů<sup>3</sup> a portů modulu SAM9260 (assembly)* ze stránek modulu SAM9260.
- 2. Stažený archiv, např. uscimply-sam9260-netmf-hardware-assembly-v00.10.zip, rozbalíme.

 $<sup>^{1}</sup> http://download.microsoft.com/download/1/F/5/1F519CC5-0B90-4EA3-8159-33BFB97EF4D9/wdexpress_full.exe ^{2} http://netmf.codeplex.com/downloads/get/500745$ 

 $<sup>^{3}</sup> http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/sam9260-netmf-bsp/uscimply-sam9260-netmf-hardware-assembly.zip$ 

#### 3 Instalace nástrojů

3. Ve vzniklém adresáři se nachází podadresáře be a le. Ty zkopírujeme do podadresáře v4.3 Assemblies, který se nachází v adresáři, kde je nainstalován NETMF SDK, např. C: Program Files (x86) Microsoft .NET Micro Framework.

Upozornění: Kopírování adresářů be a le do adresáře s NETMF SDK může vyžadovat administrátorská oprávnění!

### 3.4 Atmel SAM-BA

Program SAM-BA od firmy Atmel budeme potřebovat pro nahrání bootstrapu (předzavaděč) a samotného zavaděče běhového prostředí NETMF do FLASH paměti modulu SAM9260.

Postup instalace:

- 1. Stáhneme si instalátor SAM-BA v<br/>2.12 ze stránek Atmelu $^4.$ Je nutná registrace.
- 2. Spustíme instalátor sam-ba\_2.12.exe a následujeme pokynů instalace.
- 3. Stáhneme soubor Patch ucsimply-sam  $9260^5$  pro SAM-BA 2.12 ze stránek modulu SAM 9260.
- $4. \ {\rm Stažen} \acute{y} \ {\rm zip} \ {\rm archiv} \ {\rm rozbal} \acute{\rm (me, vznikne adresář samba-2.12-add-ucsimply\_sam9260-support.patch.)} \\$
- 5. V tomto adresáři je podadresář *tcl\_lib*. Ten zkopírujeme do adresáře s nainstalovaným programem SAM-BA 2.12, např.: *C:\Devel\arm\sam-ba\_2.12*.
- 6. Spustíme program SAM-BA a ověříme, že v okně s parametry připojení, které se otevře, je možné v rozbalovacím seznamu *Select your board* vybrat položku *sam9260-ucsimply*.

 $<sup>{}^{4}</sup>http://www.atmel.com/tools/ATMELSAM-BAIN-SYSTEMPROGRAMMER.aspx$ 

 $<sup>^{5}</sup> http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/toolchains/samba-2.12-add-ucsimply\_sam9260-support.patch.zip$ 

## 4 Nahrávání firmware

V následujícím textu si ukážeme jak nahrát do modulu SAM9260 kompletní firmware s běhovým prostředím .NET Micro Frameworku (dále jen NETMF). Modul SAM9260je dodáván s předinstalovaným prostředím NETMF, ale např. při aktualizaci firmware se hodí vědět "jak na to".

Možná by se slušelo vysvětlit, co že to vlastně je ten "firmware". *Firmware* je balíček v podobě jednoho nebo více binárních souborů, který představuje kompletní programové vybavení počítače / zařízení. V případě modulu SAM9260 a NETMF se připravený firmware skládá z bootstrapu, zavaděče TinyBooter, který zavádí běhového prostředí NETMF a samotného běhového prostředí, tzv. TinyCLR.

### 4.1 Bootovací sekvence

Velmi stručně si popíšeme bootovací sekvenci modulu SAM9260s NETMF. Snáze tak porozumíme tomu, které komponenty je třeba do FLASH pamětí modulu SAM9260 nahrát:

- 1. Po zapnutí napájení se spustí monitor RomBoot napevno vypálený do mikrokontroléru AT91SAM9260, který je srdcem modulu SAM9260.
- 2. Monitor RomBoot prohledá FLASH paměť DataFlash, pokud nalezne bootstrap, spustí jej ve vnitřní paměti RAM (typu SRAM).
- 3. Bootstrap provede základní inicializaci CPU, sériového portu DBGU a vnější RAM paměti typu SDRAM. Ta se stává hlavní operační pamětí.
- 4. Bootstrap zavede z paměti DataFlash do paměti SDRAM zavaděč TinyBooter a spustí jej.
- 5. Zavaděč TinyBooter inicializuje rozhraní USB device, FLASH paměť NandFlash a případně další periférie modulu SAM9260.
- 6. Zavaděč TinyBooter počká cca 2 sekundy na příkaz z aplikace MFDeploy, po vypršení 2sec intervalu, prohledá paměť NandFlash.
- 7. Pokud v paměti NandFlash najde běhové prostředí NETMF, tzv. TinyCLR, tak jej zavede do operační paměti a spustí.
- 8. TinyCLR inicializuje všechny periférie dle své konfigurace. Pak prohledá DEPLOYMENT sektor paměti NandFlash.
- 9. Jestliže TinyCLR najde nějakou uživatelskou aplikaci spustí ji. Jinak čeká na příkazy debuggeru z Visual Studia, případně z aplikace MFDeploy.

### 4.2 Ovladač USB pro SAM-BA

Nyní si zprovozníme spojení mezi programem SAM-BA a modulem SAM9260 přes rozhraní USB. Sice bychom pro tyto účely mohli použít i sériový port DBGU, ale s ohledem na rychlost přenášení dat to nemá smysl.

Postup:

1. Vypneme napájení modulu SAM9260.

- 2. Na modulu SAM9260 sundáme z pinheadu J7 jumper (necháme piny rozpojené).
- 3. Propojíme počítač a modul USB kabelem.
- 4. Zapneme napájení modulu.
- 5. Operační systém detekuje modul SAM9260 na USB sběrnici a po chvíli automaticky nainstaluje pro modul ovladač GPS Camera Detect (COM7).
- 6. Ve Správci zařízení najdeme modul v kategorii zařízení *Porty (COM a LPT)*. Klikneme na něj pravým tlačítkem a zvolíme *Aktualizovat software ovladače....*
- 7. V dalším dialogu vybereme *Vyhledat ovladač v počítači* a v dalším dialogu zvolíme *Vybrat ovladač ze seznamu*.
- 8. V následujícím okně stiskneme tlačítko Z disku a zadáme cestu k ovladači od Atmelu, který je v adresáři <*instalační adresář*|*drv*>, např. v adresáři C:|Program Files (x86)|ATMEL Corporation|sam-ba\_2.12|*drv*.
- 9. V zadané cestě zvolíme soubor atm6124 cdc.inf a dáme Otevřít.
- 10. V původním okně se v textovém poli *Model* objeví položka *AT91 USB to Serial Converter*. Stiskneme tlačítko *Další*.
- 11. Objeví se okno s varováním, že ovladač není digitálně podepsán to nám nevadí, proto zvolíme *Přesto nainstalovat tento software ovladače*.
- 12. Systém nám po chvíli činnosti oznámí, že ovladač zařízení AT91 USB to Serial Converter úspěšně nainstalovat, dáme Zavřít.
- 13. Spustíme program SAM-BA.
- 14. Mělo by se objevit malé dialogové okno, kde v by rozbalovacím seznamu Select the conection měla být hodnota |USBserial|COM7 (číslo COM portu se může lišit). Pokud je seznam prázdný nebo je tam jen hodnota COM1 COM3, tak SAM-BA modul SAM9260 na rozhraní USB nedetekovala.



Obrázek 4.2.1: SAM-BA - okno s parametry připojení

### 4.3 Nahrání bootstrapu a zavaděče TinyBooter

Teď si ukážeme jak nahrát bootstrap a zavaděč TinyBooter do paměti DataFlash na modulu SAM9260. Budeme potřebovat program SAM-BA a USB kabel A-B pro propojení modulu SAM9260 a našeho počítače. Dále se předpokládá, že modul SAM9260 je připojen k USB device konektoru, např. pomocí základní desky uCSimply Baseboard - viz sekce Začínáme tohoto manuálu.

Postup:

1. Stáhneme si poslední firmware Balíček firmware<sup>1</sup> z produktových stránek modulu SAM9260.

 $<sup>^{1}</sup> http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/sam9260-netmf-bsp/ucsimply-sam9260-netfm-bsp.zip$ 

- 2. Stažený zip archiv rozbalíme. Ve vzniklém adresáři nás bude zajímat soubor boot|00-bootstrap.bin binárka bootstrapu.
- 3. Vypneme napájení modulu SAM9260.
- 4. Na modulu SAM9260 sundáme z pinheadu J7 jumper (necháme piny rozpojené).
- 5. Propojíme počítač a modul USB kabelem.
- 6. Zapneme napájení modulu.
- 7. Spustíme program SAM-BA.
- 8. Nasadíme zpět jumper na pinhead J7.
- 9. Mezitím se objeví se malé okno SAM-BA 2.12. V rozbalovacím seznamu Select the conection by měla být hodnota |USBserial|COM7 (číslo COM portu se může lišit). Pokud ne, ověřte propojení USB kabelem a zapojení modulu SAM9260 k USB konektoru.
- 10. V stejném okně v rozbalovacím seznamu *Select your board* vybereme hodnotu *sam9260-ucsimply* a klikneme na tlačítko *Connect.* Pokud je nevidíte, zvětšete si okno programu (platí hlavně na širokoúhlých monitorech).
- 11. Objeví se hlavní okno programu SAM-BA. Nás bude zajímat spodní polovina, kde je několik záložek nazvaných dle typu paměti. Vybereme záložku *DataFlash*.
- 12. Na záložce v rozbalovacím seznamu Scripts zvolíme skript Enable Dataflash (SPI0 CS0) a klikneme na tlačítko Execute. Dole v textovém okně se objeví několik výpisů. Skript / applet by měl končit hlášením -I- Applet initialization done. Pokud si skript postěžuje, že nemohl detekovat zařízení (Can't detect known device), tak jste nejspíš zapomněli nasadit jumper na pinhead J7 na modulu SAM9260.
- 13. Nahrajeme bootstrap vybereme skript Send Boot File a stiskneme tlačítko Execute. V následujícím dialogu vybereme soubor boot | 00-bootstrap.bin z balíčku firmware a stiskneme Otevřít. SAM-BA zapíše bootstrap do DataFlash, o čemž nás informuje výpisy v textovém poli: 0xDD8 bytes written by applet.
- 14. Nahrajeme TinyBooter do pole Address na záložce DataFlash zadáme hodnotu $\theta x 1080.$
- 15. Dále v položce Send File Name: napíšeme nebo nalistujeme cestu k souboru *boot\01-tinybooter-rtm.bin* a stiskneme tlačítko *Execute*. SAM-BA bude chvíli zapisovat TinyBooter do paměti DataFlash o čemž nás bude informovat sérií textových výpisů.
- 16. Nyní můžeme ukončit program SAM-BA a vypnout napájení modulu.

### 4.4 Ovladač WinUSB pro NETMF

Pro komunikaci s modulem SAM9260, na kterém běží běhové prostředí NETMF (TinyCLR) nebo alespoň zavaděč běhového prostředí TinyBooter, můžeme použít sériový port DBGU nebo rozhraní USB. Kvůli rychlosti doporučujeme rozhraní USB.

Použití rozhraní USB si ovšem vynucuje instalaci odpovídajícího ovladače USB do systému MS Windows. Dříve bylo nutné napsat ovladač specifický pro dané zařízení, s příchodem systémů Windows Vista / 7 / 8 je možné využít univerzální a podepsaný ovladač WinUSB. Ovladač WinUSB využíváme pro potřeby komunikace s modulem SAM9260 s nainstalovaným NETMF i my.

Poznámka: V současnosti funguje dodávaný ovladač WinUSB pouze na systému Windows 7 a vyšším.

Ujistíme se, že:

- na pinheadu  $J \ensuremath{\mathcal{I}}$  je nasazen jumper (na modulu SAM<br/>9260),
- modul SAM9260 je propojený s počítačem pomocí USB kabelu,
- v modulu SAM9260 je nahrán bootstrap a TinyBooter (nebo kompletní běhové prostředí NETMF).

Postup:

- 1. Stáhneme položku si WinUSB ovladač<sup>2</sup> pro modul SAM9260 (kompatibilní s OS Win 7 / 8 32/64bit).
- 2. Stažený zip archiv rozbalíme.
- 3. Zapneme napájení modulu.
- 4. Operační systém detekuje modul SAM9260 na USB sběrnici a po chvíli oznámí, že po dané zařízení se nepodařilo najít odpovídající ovladač.
- 5. Spustíme si správce zařízení, modul SAM9260 bude zobrazen v seznamu zařízení jako zařízení *Micro Framework AT91SAM9260* v kategorii *Další zařízení* (Windows 7) nebo v kategorii *USB zařízení (Universal Serial Bus)* v případě Windows 8.
- 6. Klikneme na něj pravým tlačítkem a zvolíme Aktualizovat software ovladače.... a v dále Vyhledat ovladač v počítači.
- 7. V dalším dialogu zvolíme $Vybrat\ ovladač\ ze\ seznamu$ a v dalším okně pak stiskneme tlačítkoDalší.
- 8. V následujícím okně stiskneme tlačítko Z disku a zadáme cestu ke staženému ovladači WinUSB, konkrétně souboru mfwinusb.inf a dáme Otevřít.
- 9. V původním okně se v textovém poli *Model* objeví položka *uCSimply SAM9260*. Vybereme ji a stiskneme tlačítko *Další*.
- 10. Objeví se varovné okno z varováním, že instalace tohoto ovladače není doporučena .... zvolímeAno.
- 11. Objeví se další varovné okno, s tím že systém Windows nemůže ověřit vydavatele tohoto softwaru (ovladač není digitálně podepsán) ... zvolíme *Přesto nainstalovat tento software ovladače*.
- 12. Systém nám po chvíli činnosti oznámí, že ovladač zařízení *uCSimply SAM9260* úspěšně nainstalovat, dáme Zavřít.
- 13. Modul SAM9260 se následně ve Správci zařízení objeví jako zařízení *uCSimply SAM9260* v kategorii .*NET Microframework devices*.
- 14. Spustíme si program *MFDeploy* (soubor *MFDeploy.exe*), který je součástí nainstalovaného NETMF SDK kitu, např. v adresáři *C:* | *Program Files* (x86) | *Microsoft .NET Micro Framework* | v4.3 | Tools.
- 15. V sekci *Device* v okně programu *MFDeploy* vybereme z rozbalovacího seznamu položku *USB*. Vedle by se mělo objevit zařízení *uCSimply-SAM9260\_a7e70ea2*.
- 16. Stiskneme klávesu *F5* nebo zvolíme v menu *Target->Connect*. Dole v textovém poli by měl objevit výpis Connecting to uCSimply-SAM9260\_a7e70ea2...Connected.

 $<sup>^{2} {\</sup>it http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/sam9260-netmf-bsp/usimply-sam9260-netmf-winusb-win7.zip$ 

#### 4 Nahrávání firmware

| USB •   | JCSimply-SAM9260_a7e70ea2   | *            | Ping  |            |
|---|---|--------------|---|------------|
| 7.0.000   |   |              | Ta  | Erase      |
| Use SSL   | Certificate:<br>Password:   |              |   |            |
| mage File<br>D:\Temp\ucsimply-sa  | m9260-netfm-bsp-v00.10\tinycl/\hex\ER_CONFIG: D.\Temp\ucsimply-sam92  | 60-netfm-l 👻 | Browse  | e Deploy   |
| Name  | File  | Base Ad      | Size  | Time Stamp |
| ER_CONFIG     ER_DAT     ER_FLASH   | D:\Templucsimply-sam9260-netfm-bsp-v00.10\tinyclr\hextER_CONFIG<br>D:\Templucsimply-sam9260-netfm-bsp-v00.10\tinyclr\hextER_DAT<br>D:\Templucsimply-sam9260-netfm-bsp-v00.10\tinyclr\hextER_FLASH |              | 0x000 8.7.2013 16:02:14<br>0x000 8.7.2013 16:02:14<br>0x001 8.7.2013 16:02:17 |            |
| Pinging TinyB<br>Bootloader build<br>Chk signature<br>Sigchk signature<br>SignaturePinging<br>TinyCLR<br>Pinging TinyC<br>Pinging TinyC | ooter<br>info: Microsoft Copyright (C) Microsoft Corporation. A<br>Created EE.<br>LR<br>LR<br>LR  | ll rig       |   |            |

Obrázek 4.4.1: MFDeploy

17. Schválně zkuste stisknout tlačítko *Ping.* Musí se objevit výpis **Pinging... TinyCLR** (v případě kompletně běhového prostředí TinyCLR) nebo **Pinging... TinyBooter**, pokud máte zatím nahraný jen zavaděč TinyBooter. Tím jsme ověřili, že komunikace s modulem SAM9260 přes USB funguje.

### 4.5 Nahrání běhového prostředí NETMF (TinyCLR)

Nejdůležitější komponentou firmware s běhovým prostředím NETMF je samozřejmě samotné běhové prostředí, tzv. TinyCLR. Postup jak jej nahrát do modulu SAM9260 si nyní ukážeme. Stačí nám k tomu aplikace MFDeploy a USB rozhraní.

Ujistíme se, že:

- na pinheadech J5 a J7 jsou nasazeny jumpery (na modulu SAM9260),
- modul SAM9260 je propojen s počítačem pomocí USB kabelu,
- v modulu SAM9260 je nahrán bootstrap a TinyBooter,
- máme nainstalovaný ovladač WinUSB<sup>3</sup>,
- máme nainstalovaný kit NETMF SDK (kvůli aplikaci MFDeploy).

Postup:

- 1. Stáhneme si poslední firmware Balíček firmware<sup>4</sup> z produktových stránek modulu SAM9260.
- 2. Stažený zip archiv rozbalíme. Zajímat nás tentokrát bude podadresář tinyclr hex.
- 3. Zapneme napájení modulu.

 $<sup>^{3}</sup> http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/sam9260-netmf-bsp/usimply-sam9260-netmf-winusb-win7.zip$ 

 $<sup>^{4}</sup> http://www.ucsimply.cz/opencms/export/system/galleries/ucs2download/sam9260-netmf-bsp/ucsimply-sam9260-netfm-bsp.zip$ 

- 4. Spustíme si aplikaci *MFDeploy* (soubor *MFDeploy.exe*), která je součástí nainstalovaného NETMF SDK kitu, např. v adresáři *C: Program Files* (*x86*) *Microsoft* .*NET Micro Framework v4.3 Tools*.
- 5. V sekci *Device* v okně aplikace *MFDeploy* vybereme z rozbalovacího seznamu položku *USB*. Vedle by se mělo objevit zařízení *uCSimply-SAM9260\_a7e70ea2*.
- 6. Stiskneme klávesu *F5* nebo zvolíme v menu *Target->Connect*. Dole v textovém poli by měl objevit výpis Connecting to uCSimply-SAM9260\_a7e70ea2...Connected.
- 7. Vedle textového pole *Image File* je tlačítko *Browse*. Stiskneme je a v následujícím dialogovém okně nalistujeme cestu až k obsahu adresáře *tinyclr\hex* v balíčku firmware. Všechny tři položky: *ER\_CONFIG*, *ER\_DAT* a *ER\_FLASH* v adresáři *tinyclr\hex* označíme a dáme *Otevřít*.
- 8. Nyní bychom v okně aplikace MFDeploy měli vidět seznam binárních souborů, které jsme předtím vybrali.
- 9. Stiskneme tlačítko *Deploy*. Aplikace *MFDeploy* položku po položce nahraje do paměti NandFlash v modulu SAM9260 a pak spustí TinyCLR.
- 10. Zkontrolujeme, že TinyCLR opravdu běží. Stiskneme tlačítko Ping. Musí se objevit výpis Pinging... TinyCLR. Pokud se objeví nějaké problémy v komunikaci, zkusíme MFDeploy odpojit pomocí klávesy Ctrl+F5 (nebo v menu Target->Disconnect), restartovat modul (vypnout/zapnout napájení) a zkusit se pomocí MFDeploy znovu připojit.
- 11. Gratulujeme. Teď je běhové prostředí NETMF kompletně nahrané. Můžete začít nahrávat a ladit aplikace z prostředí Visual Studia.

Poznámka: Běhové prostředí TinyCLR můžete nahrávat / aktualizovat i když TinyCLR už běží a případně vykonává nějaký uživatelský program. Občas je ale odezva modulu tak dlouhá, že je ohlášena chyba komunikace. Pak je snažší modul resetovat a co nejdříve poté, co se modul znovu objeví v sekci Device, stisknout tlačítko Ping v aplikaci MFDEploy. Tím bychom měli přerušit automatické spuštění TinyCLR a dostat se do režimu, kdy běží jen zavaděč TinyBooter.

## 5 První projekt ve Visual Studiu

Máte modul SAM9260, v něm nahrané běhové prostředí Microsoft .NET Micro Framework (dále jen NETMF) a říkáte si jak tedy vlastně začít vyvíjet v prostředí Visual Studia (dále jako VS). Čtete dále! Vše potřebné se dozvíte v této kapitole. Vytvoříme si náš první NETMF projekt, nastavíme si komunikaci s modulem SAM9260 přes USB rozhraní a nakonec rozblikáme LED diodu. Uvidíte, že i když to vypadá na dlouhý den, tak za půl hodiny nebude co řešit.

Poznámka: Modul uCSimply SA M9260 není vybaven potřebnými konektory a přizpůsobovacími obvody pro styk s okolím. V následujícím návodu předpokládáme, že modul uCSimply SA M9260 je umístěn v základní desce uCSimply Baseboard, která tuto skutečnost řeší. Samozřejmě pro hrátky s modulem si základní desku kupovat nemusíte, ale pak je na Vás, abyste k modulu připojili potřebný zdroj napájecího napětí, USB konektor atd.

### 5.1 Než začneme

Aneb co všechno je potřeba:

- 1. Modul SAM9260 musí být připojen k vašemu počítači přes USB rozhraní. Alternativně i přes sériový port DBGU. Pokud nevíte jak to, vraťte se ke kapitole Začínáme tohoto manuálu, která se zapojením modulu SAM9260 zabývá.
- 2. Ve svém počítači s OS Windows 7 a novějším (Windows XP nejsou podporovány) musíte mít nainstalovaný ovladač WinUSB pro modul SAM9260. Jestliže nemáte, vraťte se ke kapitole Nahrávání firmware, sekce Ovladač WinUSB pro NETMF.
- 3. Na pinheadech J5 a J7 (na modulu SAM9260) musí být nasazeny jumpery.
- 4. Pomocí příkazu *Ping* v programu *MFDeploy* ověřte, že běhové prostředí reaguje a komunikuje (modul musí být připojen k napájecímu napětí).
- 5. A samozřejmě musíte mít nainstalované vývojové prostředí Visual Studio 2012 (edice Express je zdarma!) a kit NETMF SDK spolu s definicí pinů a portů pro modul SAM9260. Jak na to je popsáno v kapitole *Instalace nástrojů*.

Pokud jsem vás neodradil a máte všechny body odfajfknuté, tak postupte dále.

### 5.2 Můj první projekt

A pustíme se rovnou do toho:

- 1. Spustíme Visual Studio 2012.
- 2. Na úvodní stránce zvolíme v menu vlevo položku New Project...
- 3. V dialogovém okně New Project rozklikneme v menu vlevo položku Templates, dále Visual C# a pak Micro Framework.
- 4. Z možností v pravé části dialogového okna vybereme Console Application (viz obrázek VS2012 New Project). Dole vyplníme jméno projektu (Name), např. BlikaciLed a umístění projektu (klidně necháme výchozí). Stiskneme tlačítko Ok. Visual Studio vytvoří nový projekt a otevře jej.

#### 5 První projekt ve Visual Studiu

| New Project   |                   |          |                     |           |  |
|---|-------------------|----------|---------------------|-----------|--|
| ▶ Recent  | S                 | Sort by: | Default             | • # E     | Search Installed                               |
| ▲ Installed   |                   | C#       | Class Library       | Visual C# | Type: Visual C                                 |
| <ul> <li>Templates</li> <li>Visual Basic</li> </ul> |                   | C#       | Console Application | Visual C# | A project for ci<br>Framework app<br>interface |
| <ul> <li>Visual C#</li> <li>Window</li> </ul>       | S                 | C#       | Device Emulator     | Visual C# |  |
| Test  | amework           | c≉       | Window Application  | Visual C# |  |
| Visual C++<br>Visual Studio Solutions               |                   |          |                     |           |  |
| <ul> <li>Online</li> </ul>                          |                   |          |                     |           |  |
| <u>N</u> ame:                                       | BlikaciLed        |          |                     |           |  |
| Location:   | d:\documents\visu | al studi | o 2012\Projects     | •         | Browse   |
| Solution name:                                      | BlikaciLed        |          |                     |           | Create director                                |

Obrázek 5.2.1: VS2012 - New Project

- 5. Nyní nastavíme komunikační rozhraní s modulem SAM9260: V hlavním menu VS vybereme *PROJECT->BlikaciLed Properties*.
- 6. Otevře se nové dialogové okno. V levém bočním menu vybereme položku .NET Micro Framework (viz obrázek VS2012 Transport).
- 7. Jako *Transport* nastavíme USB. Jako *Device* by se měl automaticky objevit modul *uCSimply-SAM9260\_a7e70ea2*. Pokud ne, zkusíme ověřit komunikaci s modulem SAM9260 pomocí programu *MFDeploy*.
- 8. Pomocí křížku zavřeme záložku s vlastnostmi projektu.
- 9. Nyní v pravé části hlavního okna VS (Solution Explorer) dvojitým kliknutím na soubor Program.cs otevřeme zdrojový kód projektu.
- 10. Zdrojový kód se otevře v okně editoru. Vidíme, že máme vytvořenu třídu *Program*, v ní veřejnou metodu *Main()* a ta obsahuje volání metody *Print()* třídy *Debug*. Jako text k vypsání se předává jakýsi předdefinovaný řetězec. Uvidíme o co jde.

| BlikaciLed - Microsoft Visu<br>ELLE EDIT VIEW PROJEC<br>C - O R 2 PROJEC | ual Studio Express 2012 for Windows Desktop<br>CT <u>B</u> UILD <u>D</u> EBUG TEAM IOOLS TEST <u>WI</u> NDOW <u>H</u> ELP<br>♡ ~ ♡ ~ ▶ Start ~ Debug ~ Any CPU ~ <i>B</i> <sub>₹</sub><br>Browser |
|--|---|
| Application<br>Build<br>Build Events<br>Debug<br>Bascurges               | Configuration: Active (Debug)  Platform: Active (Any CPU)  Deployment Transport: USB  |
| Reference Paths .NET Micro Framework                                     | Device:<br>uCSimply-SAM9260_a7e70ea2  |

Obrázek 5.2.2: VS2012 - Transport

Je nejvyšší čas zkusit nahrát tento primitivní projekt do modul SAM9260 a zkusit jej poustit:

- 1. Ve VS v horní liště s ikonami klikneme na ikonu se symbolem zeleného trojúhelníku a nápisem *Start*. A začnou se dít věci.
- 2. VS se pokusí přípojit přes USB k modulu SAM9260, resp. k běhovému prostředí TinyCLR.

- 3. Jakmile se mu to podaří, zjistí jaké systémové assemblies (knihovny) jsou k dispozici.
- 4. Pak VS nahraje do modulu, resp. do sektoru DEPLOYMENT v paměti NandFlash naši aplikaci *BlikaciLed* a potřebné systémové assemblies, příp. další assemblies (třeba popis pinů).
- 5. Potom VS resetuje běhové prostředí TinyCLR v modulu a jakmile opětovně naváže komunikaci s debuggerem v běhovém prostředí, tak spustí přímo v modulu SAM9260 naši aplikaci.
- 6. Aplikace BlikaciLed v rámci svého běhu vypíše na konzoli nápis "Hello World!" (ano, to je ten předdefinovaný řetězec) a ukončí se. Protože modul SAM9260 nemá konzolový výstup, je veškerý textový výstup přesměrován do okna Output ve Visual Studiu. Toto okno si můžete otevřít kliknutím na podtržený nápis Output vlevo dole v okně VS.

Takhle vypadá konec textového výstupu v okně Output na mém počítači (všimněte si textu*"Hello World!"* přesměrovaného z modulu SAM9260):

```
Invalid address 21000114 and range 4 Ram Start 300000, Ram end 301000
Invalid address 21000180 and range 4 Ram Start 300000, Ram end 301000
The thread '<No Name>' (0x2) has exited with code 0 (0x0).
Hello World!
The thread '<No Name>' (0x1) has exited with code 0 (0x0). Done.
Waiting for debug commands...
The program '[0x1] Micro Framework application: Managed' has exited with code 0 (0x0).
```

Je důležité dodat, že program *BlikaciLed* je nahrán do paměti NandFlash, která pro udržení informace nevyžaduje napájení. To znamená, že po každém zapnutí napájecího napětí se v modulu SAM9260 zavede běhové prostředí NETMF, které automaticky spustí naši aplikaci *BlikaciLed*. Ta pak vypíše text "*Hello World!*" na neexistující konzoli modulu. Samozřejmě bez ohledu na to, jestli je Visual Studio k modulu připojené nebo ne. Modul SAM9260 funguje autonomně a nahrané aplikace spouští automaticky. Vždyť je to plnohodnotné embedded zařízení.

### 5.3 Tak už blikáme

Na začátku jsem sliboval blikání LED diodou. Tak dobře. Jen pro pořádek - vývody modulu SAM9260 a základní desky Baseboard jsou v následujícím textu označeny jako *Modul::Pinhead::PinNo*, např. SAM9260::J2::11, u základní desky je to pak např. Baseboard::J2::3.

Nejdříve trochu zapojování:

- 1. Vypneme napájení modulu.
- 2. Drátovou propojkou propojíme piny: SAM9260::J2::50 (PC17) —> Baseboard::J40::9 (anoda LED D19). Samozřejmě je možné použít libovolnou jinou LED diodu.
- 3. Druhý konec (katodu) LED D19 musíme přivést na zem. V případě LED diody D19 stačí jumperem propojit piny 9 a 10 na pinheadu Baseboard::J41.

#### 5 První projekt ve Visual Studiu



Obrázek 5.3.1: Připojení LEDky k modulu SAM9260

- A teď zase trochu programování:
- 1. Otevřeme si projekt BlikaciLed ve Visual Studiu.
- 2. Přidáme odkaz na potřebné assemblies vpravo v Solution Exploreru klikneme na položku References, zvolíme Add Reference... a vybereme položky Microsoft.SPOT.Hardware (pro ovládání IO pinů) a uCSImply.NETMF.Hardware.Sam9260 (popis pinů a portů modulu SAM9260). Dáme Ok.
- 3. Vybrané assemblies se objeví v seznamu odkazů / závislostí.
- 4. Otevřeme si zdrojový kód soubor Program.cs v Solution Exploreru.
- 5. Všechen zdrojový kód v souboru *Program.cs* smažeme a místo něj vložíme tento zdrojový kód:

```
using System;
using System.Threading;
using Microsoft.SPOT;
using Microsoft.SPOT.Hardware;
// assembly s popisem pinu a portu SAM9260
using uCSimply.NETFM.Hardware.Sam9260;
namespace BlinkingLed
{
    public class Program
    {
        public static void Main()
        {
            bool ledStatus = true;
            OutputPort LED = new OutputPort(Sam9260.Pin.Digital.PC17, ledStatus
                );
            while (true)
            {
                Thread.Sleep(500);
                ledStatus = !ledStatus;
                LED.Write(ledStatus);
            }
        }
    }
}
```

- 6. Klikneme v horní liště na magické tlačítko *Start.* VS program přeloží, nahraje do modulu, restartuje ho a počká až naběhne TinyCLR a spustí ho. Když jde vše dobře, tak LEDka začne blikat.
- 7. Schválně zkuste zastavit ladění tlačítko se symbolem čtverce známé ze všech přehrávačů hudby a videa. VS se odpojí od modulu, ale LED dioda bliká dál. Zkuste modul restartovat (vypnout/zapnout napájení). Po chvíli, až se zavede běhové prostředí TinyCLR, se LEDka zase rozbliká. Modul už funguje zcela autonomně. A kdykoliv se můžete pomocí VS připojit k modulu a začít danou aplikaci ladit (za předpokladu, že běhové prostředí TinyCLR je ve verzi debug nebo release (součást dodávky). Verze RTM určená do ostrého provozu ladění aplikací nepodporuje).

### 5.4 Assembly uCSimply.NETMF.Hardware.Sam9260

Jak jste si určitě všimli, v projektu *BlikaciLed* jsme použili assembly pro modul SAM9260, která přidává jmenný prostor *uCSimply.NETMF.Hardware.Sam9260*. Tato assembly obsahuje třídy, které popisují piny a porty mikrokontroléru AT91SAM9260, které jsou dostupné (z pohledu NETMF) na vývodech modulu SAM9260.

V každém projektu, kde tuto assembly hodláme používat, musíme přidat referenci / závislost (Solution Explorer -> References -> Add Reference...) a do zdrojového kódu pak ještě musíme přidat nový jmenný prostor pomocí příkazu:

#### using uCSimply.NETFM.Hardware.Sam9260;

Assembly *uCSimply.NETMF.Hardware.Sam9260* přidává tato označení pinů a portů:

- 1. Digitální I/O piny, např<br/>:Sam9260.Pin.Digital.PC17;použitelné všude tam, kde je vyžadován parametr<br/> typuCpu.Pin.
- 2. Analogové I/O piny, např<br/>:Sam9260.Pin.Analog.PC0;použitelné všude tam, kde je vyžadován parametr<br/> typuCpu.Pin.
- 3. Typ pull-up odporu použitelného pro digitální I/O piny: např. Sam9260. Pin. Resistor Mode. Disabled; použitelné všude tam, kde je vyžadován parametr typu Port. Resistor Mode.
- 4. Typ režimu přerušení aktivovaného na daném digitálním I/O pinu, např. Sam9260. Pin. InterruptMode. Inter použitelné všude tam, kde je vyžadován parametr typu Port. InterruptMode.
- 5. Označení sériových portů dle dokumentace AT91SAM9260: *DBGU*, *USART0*, *USART1* a *USART2*; použitelné všude tam, kde je vyžadován název sériového portu v podobě řetězce, např. "COM1" atd.
- 6. SPI porty číslované podle dokumentace AT91SAM9260: SPI0 a SPI1; použitelné všude, kde se jako identifikátor SPI portu vyžaduje parametr typu SPI.SPI\_module.

Obecný popis SDK NETMF v<br/>4.3, tj. popis tříd ${\tt OutputPort}$ a dalších je na stránkách<br/> MSDN  $Microsoft^1.$ 

 $<sup>^{1}</sup>http://msdn.microsoft.com/en-us/library/jj610646 (v{=}vs.102).aspx$